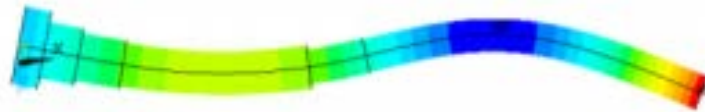
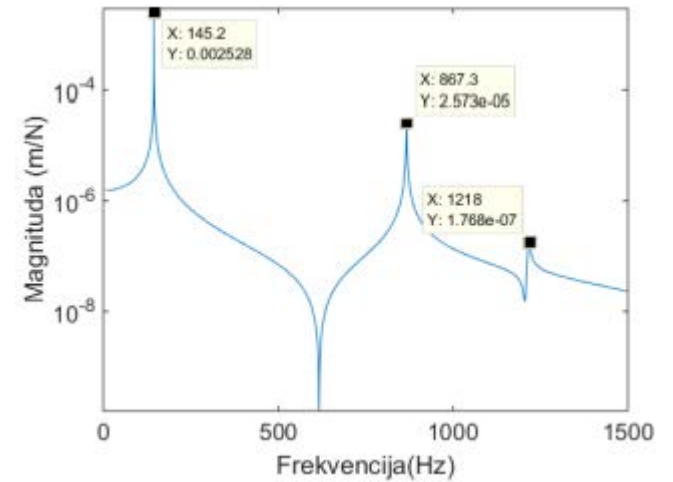
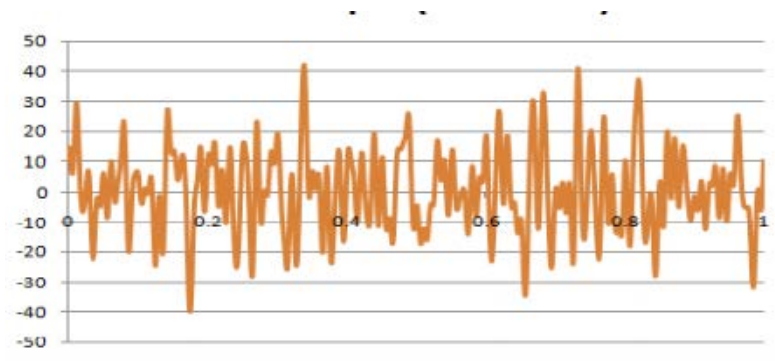


6. DINAMIČKA ANALIZA U MKE





- ❑ Koristi se za određivanje ponašanja strukture pod opterećenjima koja zavise od vremena ili frekvencija (učestalosti).
- ❑ Kod ovih analiza sile inercije i/ili mogućnost pojave prigušenja igraju značajnu ulogu.
- ❑ Dinamička analiza takođe uključuje proučavanje slobodnih vibracija tj. oscilovanje konstrukcije nakon prestanka dejstva sile.
- ❑ Pri ovim analizama obično se uzima u obzir dinamičko ponašanje usled sledećeg:
 - Slobodnih vibracija (sopstvene frekvencije i oblici oscilovanja)
 - Prinudnih vibracija (npr. vibracije nastale usle obrtnih elemenata)
 - Seizmičkih aktivnosti/Udarnih opterećenja (npr. zemljotresi, eksplozije)
 - Slučajnih (nasumičnih) vibracija (npr. drumski transport)
 - Vibracija usled opterećenja koja su promenljiva tokom vremena (sudar, udarac čekićem itd.)
- ❑ Svaka situacija se rešava određenim tipom dinamičke analize.
- ❑ Izbor odgovarajućeg tipa dinamičke analize zavisi od vrste ulaznih podataka, kao i vrste željenog rezultata.



1. Tipovi dinamičke analize

Tip analize	Ulaz	Izlaz	Neline - arnost
Modalna	-	<ul style="list-style-type: none"> ▪ sopstvene frekvencije i glavni oblici oscilovanja ▪ profil napona/deformacija 	Ne
Harmonijska	sinusoidna pobuda u opsegu traženih frekvencija	<ul style="list-style-type: none"> ▪ sinusoidni odziv na svakoj frekvenciji ▪ min/max odziv u definisanom opsegu frekvencija 	Ne
Spektralna	spektar koji predstavlja odgovor na određenu vremensku pobudu (Amp./Hz)	maksimalni odziv tokom vremena	Ne
Nasumične vibracije	Spektar snage, predstavljen kao raspodela verovatnoće pobude (PSD, Amp ² /Hz)	verovatnoća raspodele odziva	Ne
Nestacionarna	Opterećenja promenljiva u vremenu (s, ms)	Vremensko promenljiv odziv	Da

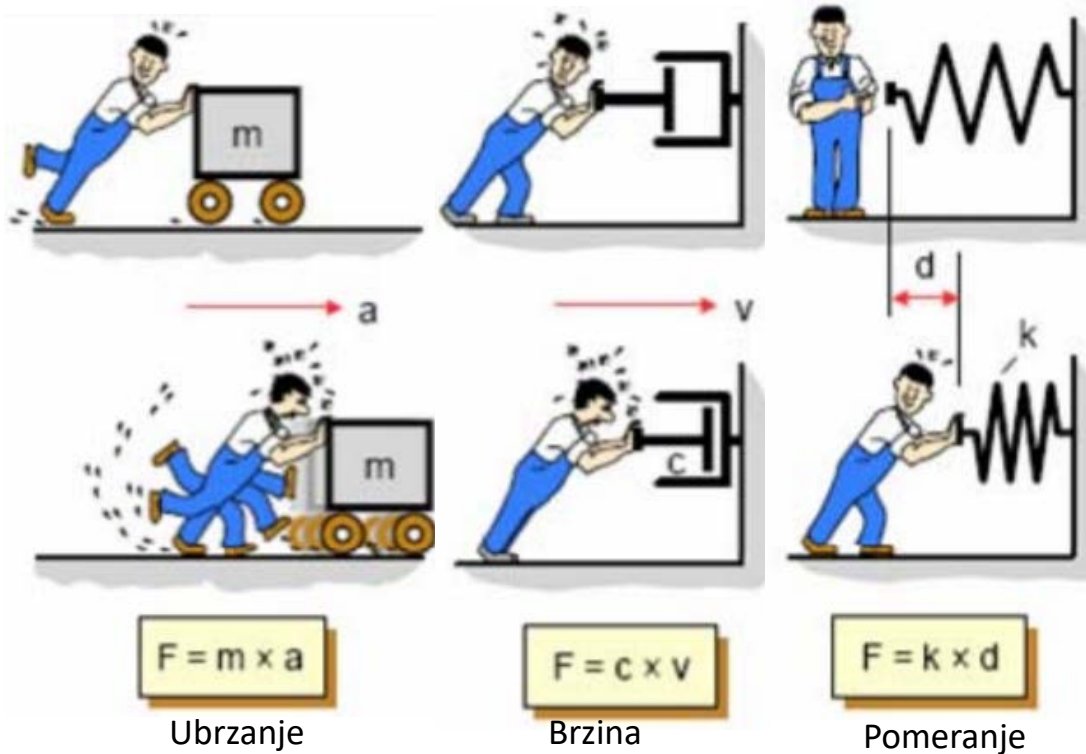


2. Opšta jednačina kretanja

□ Nelinearna jednačina kretanja za nestacionarnu dinamičku analizu (opšta jednačina)

$$\underbrace{[M]\{\ddot{u}\}}_{\text{Inercija}} + \underbrace{[C]\{\dot{u}\}}_{\text{Prigušenje}} + \underbrace{[K(u)]\{u\}}_{\text{Krutost}} = \underbrace{\{F(t)\}}_{\text{Primenjena sila}}$$

Nelinearno





3. Modalna analiza

- ❑ Modalna analiza se koristi za određivanje sopstvenih frekvencija i oblika oscilovanja linearnih elastičnih struktura.
- ❑ Osnovni tip dinamičke analize jer:
 - omogućava da se pri projektovanju izbegne rezonancija ili da struktura vibrira na određenim frekvencijama,
 - se može zaključiti kakve će projektovana struktura da ima na različite vrste dinamičkih opterećenja,
 - pomaže u određivanju kontrolnih rešenja (granica-opsega frekvencija) za druge tipove dinamičke analize
- ❑ Modalna analiza je osnova za određivanje integracionih vremenskih koraka u analizi tranzijentnog odgovora ili analizi frekventnog odgovora.
- ❑ **Pretpostvake:**
 - **Struktura je linearna (npr. $[M]$ i $[K]$ su konstantne).**
 - **Nema spoljašnjeg opterećenja.**



3. Modalna analiza bez prigušenja

- Linearna jednačina kretanja za slobodne neprigušene vibracije je:

$$[M]\{\ddot{u}\} + [K]\{u\} = 0$$

- Za linearne sisteme, slobodne oscilacije biće harmonijske u formi:

$$\{u\} = \{\phi\}_i \sin(\omega_i t + \theta_i)$$

$$\{\ddot{u}\} = -\omega_i^2 \{\phi\}_i \sin(\omega_i t + \theta_i)$$

- Svako sopstvenoj vrednosti, koja je proporcionalna **sopstvenoj frekvenciji**, postoji odgovarajući **sopstveni vektor**, ili **oblik oscilovanja - mod**.
- Modalna analiza za neprigušeno slobodno oscilovanje daje sopstvene frekvencije prema:

$$([K] - \omega_i^2 [M])\{\phi_i\} = 0$$

ω_i - i -ta sopstvena kružna frekvencija (rad/s)

ϕ_i - sopstveni vektor modova oscilovanja i -te sopstvene frekvencije

Sopstvena vrednost i kružna frekvencija oscilovanja imaju međusobnu vezu:

$$f_i = \frac{\omega_i}{2\pi} \text{ [Hz]}$$



3. Modalna analiza bez prigušenja

$$([K] - \omega_i^2 [M]) \{\phi_i\} = 0$$

□ Ova jednakost je zadovoljena ako:

a) $\phi_i = 1$ - Prosto rešenje, ne podrazumeva vibracije

b) ili ako je $\det([K] - \omega_i^2 [M]) = 0$

- Ovo je problem sopstvenih frekvencija oscilovanja, koji se može rešiti za svaki koren ω^2_i
- Rešenje detrimante $\omega_i^2 = 0; \omega_{3/4n}^2 = 2 - \sqrt{2}; \omega_{5/6n}^2 = 2; \omega_{7/8n}^2 = 2 + \sqrt{2}$ predstavlja polove, odnosno rezonantnu frekvenciju sistema (za sistem sa četiri stepena slobode).
- Za svaku od dobijenih frekvencija postoji vektor oblika oscilovanja ($\{\phi\}_1, \{\phi\}_2, \dots, \{\phi\}_n$) koji određuje pomeranje svakog od stepeni slobode na datoj frekvenciji .



3. Modalna analiza bez prigušenja

- ❑ U modalnim analizama je:
 - Soptvena vrednost (eigenvalues) – kvadrat sopstvene kružne frekvencije (ω_i)
 - Sopstveni vektor (eigenvectors) – odgovarajući oblik oscilovanja (ϕ_i)
- ❑ S obzirom da vektori oblika oscilovanja predstavljaju odnose amplituda, dakle ne predstavljaju amplitude u apsolutnim vrednostima, potrebno je izvršiti njihovu normalizaciju.
- ❑ Postoji više tehnika normalizacije (mase, krutosti..), u programskim sistemima na bazi konačnih elemenata se obično koristi normalizacija u odnosu na masu.

$$\{\phi\}_i^T [M] \{\phi\}_i = 1$$

- ❑ Zbog ove normalizacije samo rešenja oblika za odgovarajuće stepene slobode imaju stvarno značenje.

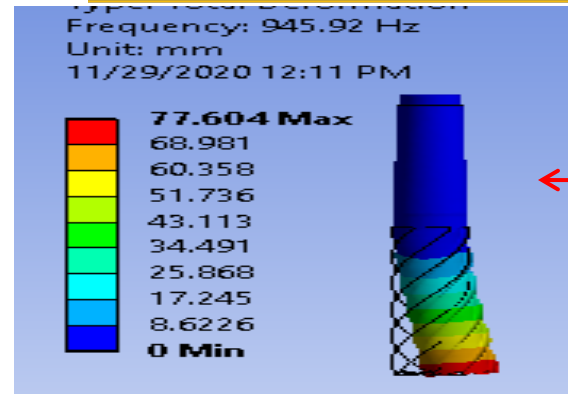


3. Modalna analiza bez prigušenja

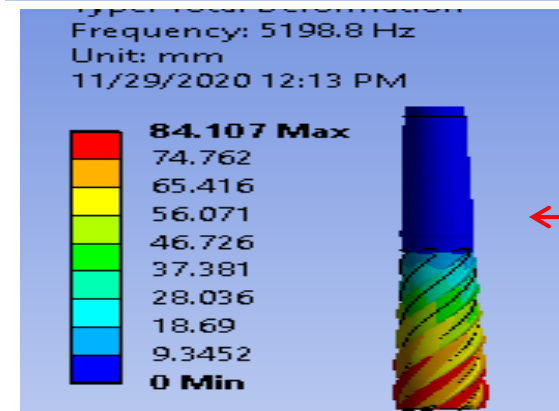
□ Kvadratni koreni sopstvenih vrednosti su soptvene kružne frekvencije (rad/s).

□ Sopstvene frekvencije f_i se mogu izračunati kao: $f_i = \omega_i/2\pi$ (Hz)

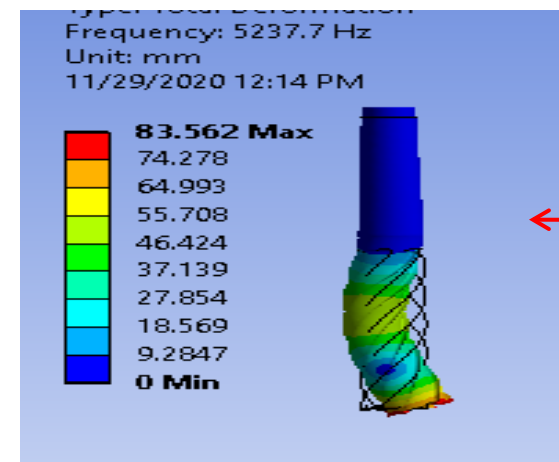
□ Sopstveni vektori ϕ_i predstavljaju oblike oscilovanja, npr. oblik pretpostavljen pri vibracijama na frekvenciji f_i



Mod 1
 $\{\Phi\}_1$
 $f_1 = 945$ Hz



Mod 2
 $\{\Phi\}_2$
 $f_2 = 5198$ Hz

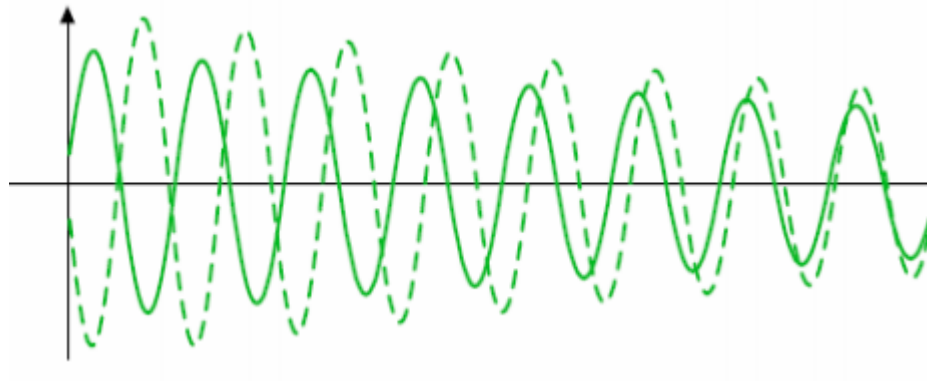


Mod 3
 $\{\Phi\}_3$
 $f_2 = 5240$ Hz



4. Prigušenje u MKE

- ❑ Prigušenje je mehanizam rasipanja energije koji uzrokuje da se vibracije vremenom smanjuju i na kraju eventualno zaustave.
- ❑ Prigušenje se javlja zbog dva razloga:
 - Prvi razlog je pojava histereze - vremensko zaostajanje deformacije u odnosu na naprezanje i pojava disipacije energije usled nelinearnih svojstava materijala.
 - Drugi razlog su visukoelastična svojstva materijala, pri čemu se prigušenje uglavnom javlja na mestima kontakta.
- ❑ Kod većine elemenata koji se primenjuju u konstrukcijama vrednost prigušenja je od 0,5% do 7% vrednosti kritičnog prigušenja.
- ❑ Vrednost prigušenja može zavisiti od materijala, brzine kretanja i/ili učestaonosti vibracija.





4. Prigušenje u MKE

□ Prigušenje se može klasifikovati kao:

- Viskozno prigušenje (npr. prigušivač, amortizer, itd) ; $F_D = - c v$
- Prigušenje u materijalu/ histerezisno prigušenje (npr. unutrašnje trenje)
- Prigušenje usled suvog trenja (npr. trenje klizanjem); $F_D = - i \mu K x$
- Numeričko (fiktivno) prigušenje (veštačko prigušenje)



4. Prigušenje u MKE – Viskozno prigušenje

- Jednačina kretanja za sistem sa jednim stepenom slobode sa prigušenjem

$$[m]\{\ddot{u}\} + [c]\{\dot{u}\} + [k]\{u\} = 0$$

$$\ddot{u} + 2\xi\omega_n\dot{u} + \omega_n^2u = 0$$

$$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \text{- Neprigušena sopstvena frekvencija}$$

$$c_c = 2\sqrt{k \cdot m} = 2m\omega_n = \frac{2k}{\omega_n} \quad \text{- Kritično prigušenje (granica između oscilatornog i neoscilatornog ponašanja)}$$

$$\xi = \frac{c}{c_c} = \frac{c}{2m\omega_n} \quad \text{- Odnos prigušenja (bezdimenzioni koeficijent prigušenja) (odnos između koeficijenta prigušenja u sistemu i kritičnog prigušenja)}$$

$$\omega_d = \omega_n \sqrt{1 - \xi^2} \quad \text{- Frekvencija prigušenih oscilacija)}$$

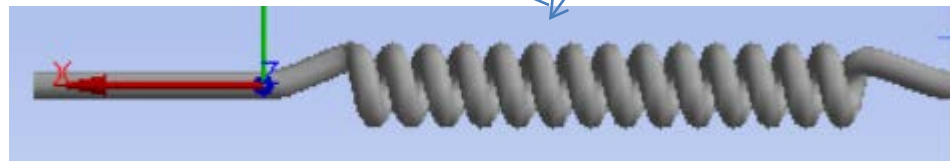
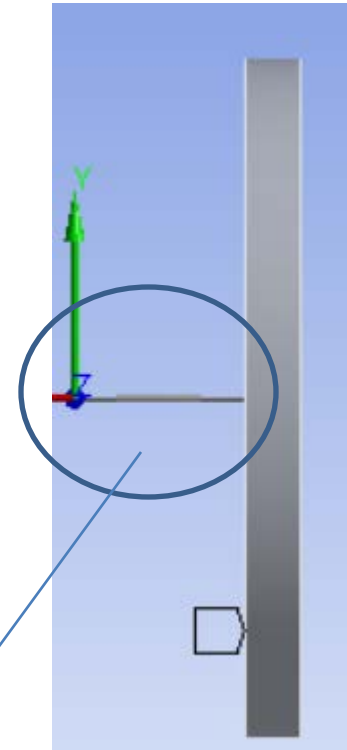


4. Prigušenje u MKE – Viskozno prigušenje

□ Vrednost prigušenja c se može direktno definisati kada se koristi konačni element sa prigušenjem kao što je opruga.

□ $c = \xi * c_c$

Type	Longitudinal
Spring Behavior	Both
<input type="checkbox"/> Longitudinal Stiffness	3. N/m
<input checked="" type="checkbox"/> Longitudinal Damping	14. N·s/m





4. Prigušenje u MKE

- Matrica prigušenja

$$[C] = \alpha [M] + \sum_{i=1}^{N_{ma}} \alpha_i^m [M_i] + \beta [K] + \sum_{j=1}^{N_{mb}} \beta_j^m [K_j]$$

Prigušenje mase
Prigušenje krutosti

- Pretpostavlja se da je prigušenje proporcionalno, odnosno da predstavlja linearnu kombinaciju mase i krutosti.

$$[C] = \alpha [M] + \beta [K]$$

- Kod proporcionalnog prigušenja, prigušenje svakog moda se smatra jednakim.
- α, β - faktori participacije matrice masa i matrice krutosti u matrici prigušenja sistema



4. Prigušenje u MKE – *Prigušenje mase i krutosti*

- Koeficijenti prigušenja α , β su Rejljevi koeficijenti prigušenja. Matrica prigušenja se određuje korišćenjem ovih konstanti - multipliciranjem matrice masa i matrice krutosti.

$$[C] = \alpha [M] + \beta [K]$$

- Prigušenje materijala, u formi viskoznog (proporcionalnog) prigušenja, uvodi se primenom faktora participacije mase i krutosti sistema.
- Veza između odnosa prigušenja za i -ti sopstevni oblik i faktora participacije matrice masa i matrice krutosti u matrici prigušenja sistema je:

$$\xi_i = \frac{\alpha}{2\omega_i} + \frac{\beta\omega_i}{2}; \quad i = 1, 2, \dots, n$$

- U mnogim praktičnim strukturnim problemima faktor participacije mase može se zanemariti ($\alpha = 0$).

$$\xi_i = \frac{\beta\omega}{2}; \quad \beta = \frac{2\xi}{\omega}$$

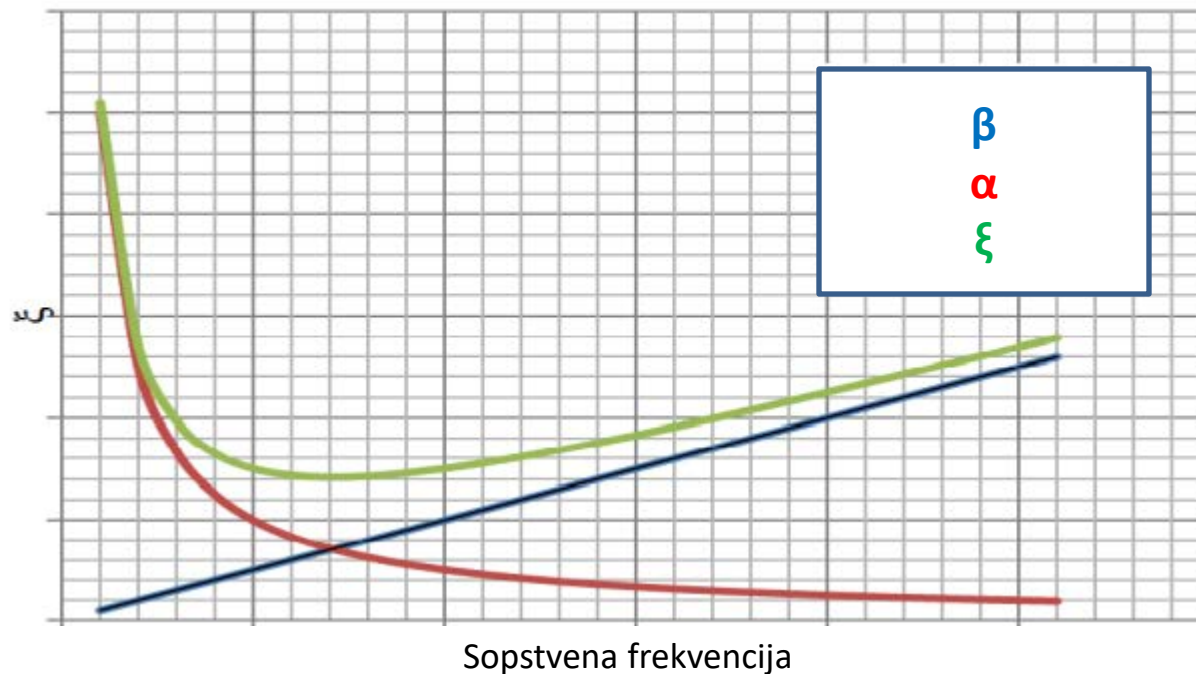
- Za datu vrednost β odnos prigušenja ξ je direktno proporcionalan frekvenciji, tj. niže frekvencije će biti manje prigušene, a veće frekvencije će biti više prigušene.



4. Prigušenje u MKE – *Prigušenje mase i krutosti*

- Za datu vrednost faktora participacije mase α ($\beta=0$) odnos prigušenja ξ je inverzno d proporcionalan frekvenciji, tj. niže frekvencije će biti više prigušene, a veće frekvencije će biti manje prigušene.

$$\xi_i = \frac{\alpha}{2\omega}; \quad \alpha = 2\xi\omega$$



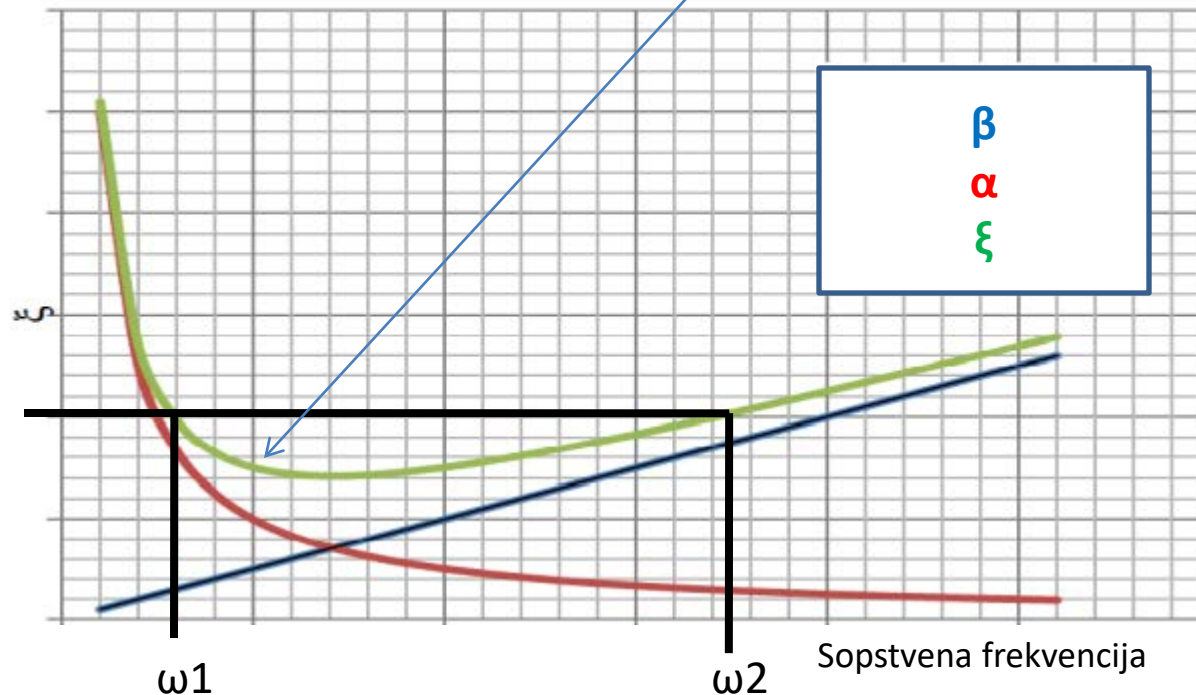


4. Prigušenje u MKE – *Prigušenje mase i krutosti*

- Ukoliko su odnosi prigušenja jednaki za sve sopstvene oblike vibracija i ako se uzmu u obzir oba faktora participacije onda je:

$$\alpha = \frac{2\xi\omega_1\omega_2}{\omega_1 + \omega_2}; \quad \beta = \frac{2\xi}{\omega_1 + \omega_2}$$

$$\xi_1 = \frac{\alpha}{2\omega_1} + \frac{\beta\omega_1}{2} = \xi_2 = \frac{\alpha}{2\omega_2} + \frac{\beta\omega_2}{2} = \xi$$





4. Prigušenje u MKE – Histerezično prigušenje

- ❑ Prigušenje materijala, u formi histerezičnog prigušenja, uvodi se primenom faktora participacije mase i krutosti sistema, analogno principu uvođenja viskoznog prigušenja.
- ❑ Ovo prigušenje se uvodi kod analiza u frekventnom domenu, te se u proračunu primenjuje matrica histerezičnog prigušenja.

$$[C] = \frac{2}{\Omega} g [K]$$

Ekvivalentno prigušenje

$$\xi = g$$

koef. strukturnog prigušenja

- ❑ Za razliku od viskoznog prigušenja, frekvencija prigušenih oscilacija se ne menja.
- ❑ Sila prigušenja je proporcionalna brzini, a obrnuto proporcionalna frekvenciji



5. Modalna analiza sa prigušenjem

- Linearna jednačina kretanja za slobodne prigušene vibracije je:

$$[M]\{\ddot{u}\} + [C]\{\dot{u}\} + [K]\{u\} = 0$$

- Imagionarni deo sopstvenih vrednosti je sopstvena frekvencija

- Realni deo sopstvenih vrednosti je mera stabilnosti

pozitivno = nestabilno

negativno = stabilno

- Frekvencija se često prikazuje u funkciji brzine pomoću Campbel-ovog dijagrama, jer modovi oscilovanja rotirajućih elemenata postaju nestabilni pri većim brzinama.

- Ugaona frekvencija prigušenih oscilacija je

$$\omega_D = \omega_n \sqrt{1 - \xi^2}$$

→ Koeficijent prigušenja

↓
Ugaona frekvencija neprigušenih oscilacija



5. Modalna analiza sa prigušenjem

□ Vrednosti α , β se kao ulazne veličine mogu definisati kao:

1 Vrednost prigušenja koja zavisi od materijala

$$[C] = \sum_{i=1}^{N_{ma}} \alpha_i^m [M_i] + \sum_{j=1}^{N_{mb}} \beta_j^m [K_j]$$

Ekvivalentno prigušenje

$$\xi_i = \frac{\alpha}{2\omega_i} + \frac{\beta\omega_i}{2}; \quad i=1,2$$

$$\alpha = \frac{2\omega_i\omega_j(\xi_i\omega_j - \xi_j\omega_i)}{\omega_j^2 - \omega_i^2}$$

$$\beta = \frac{2(\xi_j\omega_j - \xi_i\omega_i)}{\omega_j^2 - \omega_i^2}$$

Properties of Outline Row 3: Structural Steel		
	A	B
	Property	Value
1		
2	Density	7850
3	Damping Factor (α)	
4	Mass-Matrix Damping Multiplier	12.56
5	Damping Factor (β)	
6	k-Matrix Damping Multiplier	0.003
7	Isotropic Elasticity	

Definisno u podacima o materijalu

Implementacija prigušenja u model podrazumeva da je izvršena modalna analiza neprigušenih oscilacija strukture.



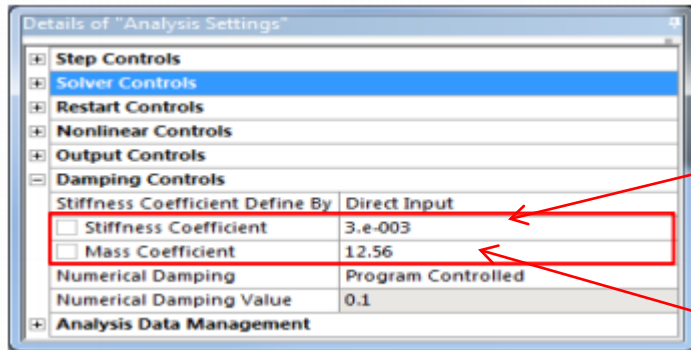
5. Modalna analiza sa prigušenjem

2 Direktno kao opšta vrednost prigušenja

$$[C] = \alpha [M] + \beta [K]$$

Ekvivalentno prigušenje

$$\xi_1 = \frac{\alpha}{2\omega_1} + \frac{\beta\omega_1}{2} = \xi_2 = \frac{\alpha}{2\omega_2} + \frac{\beta\omega_2}{2} = \xi$$



β

α

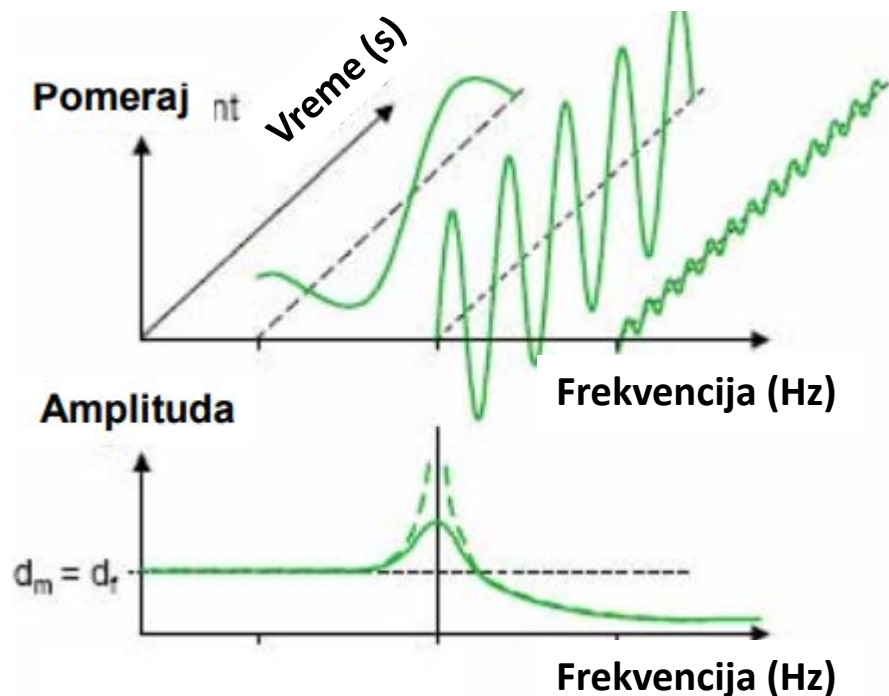
$$\alpha = \frac{2\xi\omega_1\omega_2}{\omega_1 + \omega_2}; \quad \beta = \frac{2\xi}{\omega_1 + \omega_2}$$

Koeficijenti struturnog prigušenja (ξ) se razmatraju u opsegu, (0,1-0,2%) za čelik



6. Harmonijska analiza

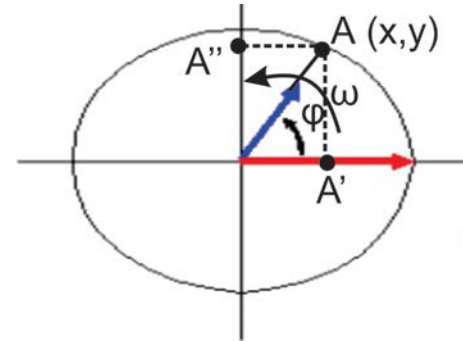
- Koristi se određivanje stacionarnog odziva konstrukcije pod opterećenjem koje se sinusno (harmonijski) menja tokom vremena.
- Ukoliko se na konstrukciju deluje spoljašnjom sinusnom silom, odziv će pratiti silu, - kretanje konstrukcije ima istu frekvenciju kao i spoljašnja sila.





6. Harmonijska analiza

- ❑ Sva opterećenja i pomeranja menjaju se sinusoidno na istoj poznatoj frekvenciji (ne nužno i na fazi)
- ❑ Pretpostavlja se da sve izlazne veličine javljaju na istoj frekvenciji.
- ❑ Vektor položaja sa x-osom gradi ugao: $\varphi = \omega t$. Veličina φ se naziva fazni ugao.
- ❑ Kretanje tačke **A** se ponavlja periodično nakon 2π radijana, tako da je: $\omega = 2\pi f$
- ❑ Kod harmonijskog kretanja ω je konstantna.

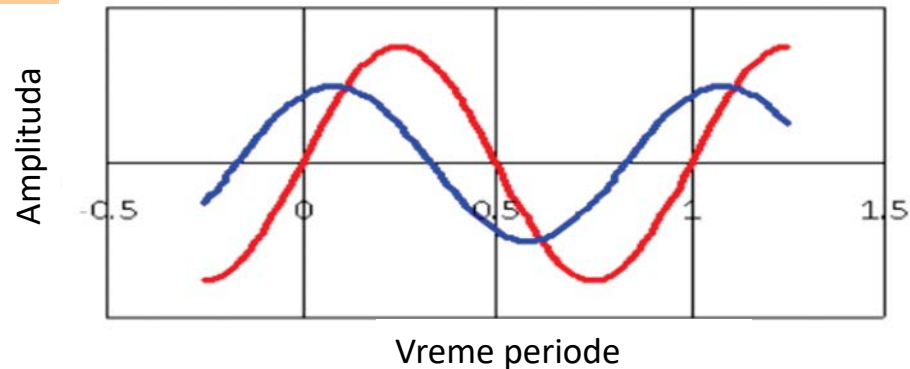


--- Realni deo

--- Imaginarni deo

$$F_i = F_i \sin(\omega t + \varphi)$$

$$x(t) = A_x \cos \varphi = A_x \cos(\omega t - \varphi_0)$$





6. Harmonijska analiza

- Jednačina kretanja za linearnu strukturu je:

$$[M]\{\ddot{u}\} + [C]\{\dot{u}\} + [K]\{u\} = \{F\}$$

- Pretpostavlja se da su $\{F\}$ i $\{u\}$ harmonični sa frekvencijom Ω :

$$\{F\} = \{F_{\max} e^{i\psi}\} e^{i\Omega t}$$

$$\{u\} = \{u_{\max} e^{i\psi}\} e^{i\Omega t}$$

- Izvodi po vremenu daju pomeranje, brzinu i ubrzanje:

$$\{u\} = (\{u_1\} + i\{u_2\}) e^{i\Omega t}$$

$$\{\dot{u}\} = i\Omega (\{u_1\} + i\{u_2\}) e^{i\Omega t}$$

$$\{\ddot{u}\} = -\Omega^2 (\{u_1\} + i\{u_2\}) e^{i\Omega t}$$

ω - Izlazna (sopstvena) kružna frekvencija

Ω - Ulazna (prinudna) kružna frekvencija



6. Harmonijska analiza

- Jednačina kretanja za linearnu strukturu je:

$$\left(-\Omega^2 [M] + i\Omega [C] + [K]\right) \left(\{u_1\} + i\{u_2\}\right) = \left(\{F_1\} + i\{F_2\}\right)$$

- Potpunom harmonijskom analizom odziva (**F**ull **H**armonic response **A**nalysis)

- Rešava sistem simultanih jednačina direktno koristeći solver za statički analizu:

$$\underbrace{\left(-\Omega^2 [M] + i\Omega [C] + [K]\right)}_{[Kc]} \underbrace{\left(\{u_1\} + i\{u_2\}\right)}_{\{Uc\}} = \underbrace{\left(\{F_1\} + i\{F_2\}\right)}_{\{Fc\}}$$

- Analiza odziva superpozicije osnovnih modova (**M**ode **SU**perposition response **A**nalysis)

- Izražava pomeranja kao linearnu kombinaciju modova oscilovanja:

$$\left(-\Omega^2 [M] + i\Omega [C] + [K]\right) \left(\{u_1\} + i\{u_2\}\right) = \left(\{F_1\} + i\{F_2\}\right)$$

⋮

$$\left(-\Omega^2 + i2\omega_j\Omega\xi_j + \omega_j^2\right) y_{jc} = f_{jc}$$



6. Harmonijska analiza - Potpuna harmonijskom analizom

- ❑ Tačna rešenja.
- ❑ Generalno posmatrano, potrebno je veće vreme za rešavanje od MSUP-a.
- ❑ Podržava sve vrste opterećenja i granične uslove.
- ❑ Tačke rešenja mogu biti ravnomerno raspoređene po frekventnom domenu ili nejednako raspoređene na korisnički definisanim lokacijama.
- ❑ Vrednosti prigušenja α , β se kao ulazne veličine mogu definisati kao:

1 Vrednost prigušenja koja zavisi od materijala

$$[C] = \sum_{i=1}^{N_{ma}} \alpha_i^m [M_i] + \sum_{j=1}^{N_{mb}} \left(\beta_j^m + \frac{1}{\Omega} g_j \right) [K_j]$$

Ekvivalentno prigušenje

$$\xi_i = \frac{\alpha}{2\omega_i} + \frac{\beta\omega_i}{2} + g$$

Properties of Outline Row 3: Structural Steel		
	A	B
1	Property	Value
2	Constant Damping Coefficient	0.01
3	Damping Factor (α)	
4	Mass-Matrix Damping Multiplier	12.56
5	Damping Factor (β)	
6	k-Matrix Damping Multiplier	0.003

Definisno u podacima o materijalu



6. Harmonijska analiza - Potpuna harmonijskom analizom

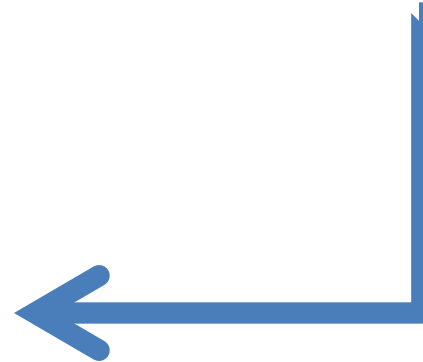
2 Direktno kao opšta vrednost prigušenja

$$[C] = \alpha[M] + \left(\beta + \frac{1}{\Omega} g \right) [K]$$

Ekvivalentno prigušenje

$$\xi_i = \frac{\alpha}{2\omega_i} + \frac{\beta\omega_i}{2} + g = 0,005 - 0,07$$

Details of "Analysis Settings"	
+	Options
+	Rotordynamics Controls
+	Output Controls
+	Damping Controls
<input type="checkbox"/>	Structural Damping Coefficient 0. Hz
	Stiffness Coefficient Define By Direct Input
<input type="checkbox"/>	Stiffness Coefficient 0.
<input type="checkbox"/>	Mass Coefficient 0.
+	Analysis Data Management





6. Harmonijska analiza – Opterećenje i ograničenje

	Metoda rešavanja	Fazni ulaz	Zavisnost frekvencije
Ubrzanje	FHAA/MSUA	Ne	Da
Pritisak	FHAA/MSUA	Da	Da
Sila	FHAA/MSUA	Da	Da
Moment	FHAA/MSUA	Da	Da
Pomerna sila (Remote force)	FHAA/MSUA	Da	Da
Ležajno opterećenje	FHAA/MSUA	Ne	Ne
Pomeranje	FHAA/MSUA	Da	Da
Pomereno pomeranje (Remote displacement)	FHAA	Da	Ne

Pomeranje kao opterećenje se može primeniti u MSUA kao osnovna pobuda primenjena na fiksne oslonce ili na opruge tipa “Body-Ground”.



6. Harmonijska analiza – Opterećenje i ograničenje

Specifična harmonijska opterećenja zahtevaju:

- ❑ Amplitudu $F_{i\max}$ ili relani deo
- ❑ Fazni ugao φ ili imaginarni deo
- ❑ Frekvenciju ω

$$F_i = F_{i\max} \sin(\omega t + \varphi)$$

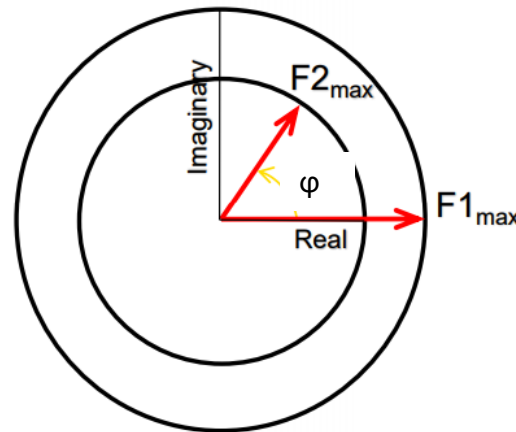
- ❑ Vrednost opterećenja (veličina) predstavlja amplitudu (F_1 i F_2).
- ❑ Fazni ugao φ je fazni pomak između dva ili više harmonijskih opterećenja.
- ❑ Fazni ugao φ nije potrebno ako je prisutno samo jedno opterećenje.
- ❑ Realni i imaginarni deo:

$$F_{1Real.} = F_{1\max} \cos(0^\circ) = F_{1\max}$$

$$F_{1Imag.} = F_{1\max} \sin(0^\circ) = 0$$

$$F_{2rReal.} = F_{2\max} \cos(\varphi)$$

$$F_{2rImag.} = F_{2\max} \sin(\varphi)$$





6. Harmonijska analiza – Analiza superpozicije modova

- ❑ Približno rešenje - tačnost zavisi od toga da li je izvučen odgovarajući broj modova.
- ❑ Generalno brže od potpune analize.
- ❑ Tačke rešenja mogu biti podjednako raspoređene po frekventnom domenu, grupisane oko sopstvenih frekvencija strukture ili definisane od korisnika.
- ❑ Rešava nevezani sistem jednačina izvođenjem linearne kombinacije normalnih vektora (oblika oscilovanja).
- ❑ Modovi oscilovanja su poznati kao generalizovane koordinate i u ovom slučaju y_1 i y_2 su stepeni slobode
- ❑ Vrednosti prigušenja se kao ulazne veličine mogu definisati kao:

$$\xi_i^d = \xi + \xi_i^m + \frac{\alpha}{2\omega_i} + \frac{\beta\omega_i}{2}$$

Damping Controls	
<input type="checkbox"/> Constant Damping Ratio	0.
Stiffness Coefficient Define By	Direct Input
<input type="checkbox"/> Stiffness Coefficient	0. β
<input type="checkbox"/> Mass Coefficient	0. α
Numerical Damping	Program Controlled